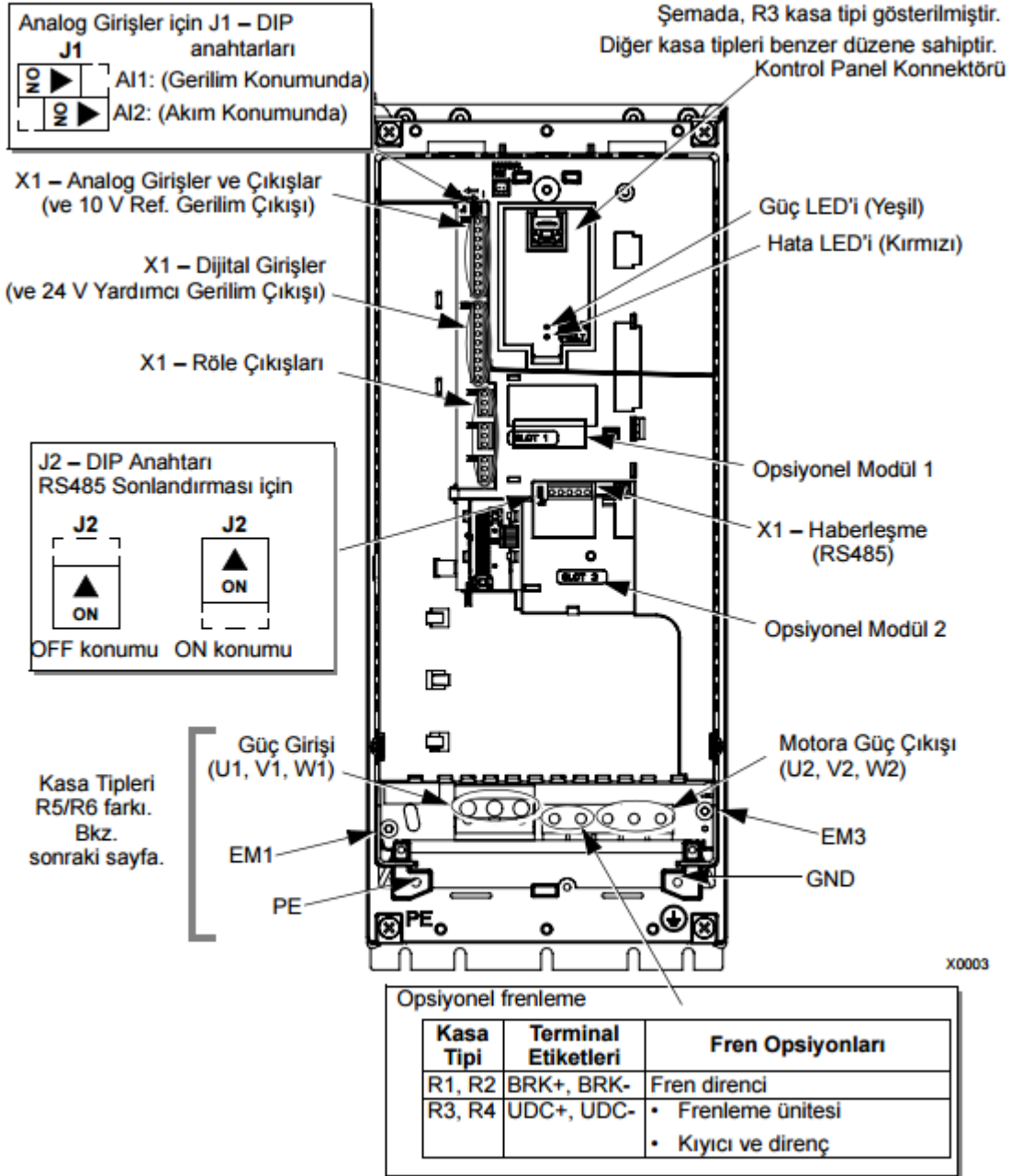


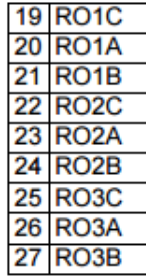
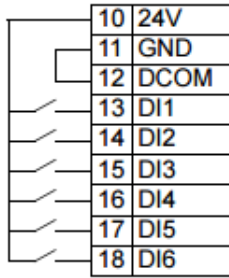
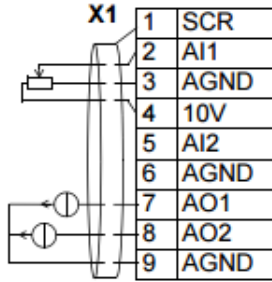
ABB ACS550 FREKANS KONVERTÖRÜ

1.Sürücü Ön Paneli



2. Kontrol Terminali Bağlantıları

	X1	Donanım Açıklamaları
Analog I/O	1	SCR Sinyal kablosu ekranı için terminal (Şasi toprak hattına bağlıdır)
	2	AI1 Analog giriş kanalı 1, programlanabilir. Hazırdeğer ² = frekans referansı. Çözünürlük %0.1, doğruluk ± %1
		J1:AI1 KAPALI: 0...10 V (R _i = 312 kΩ)
		J1:AI1 AÇIK: 0...20 mA (R _i = 100 Ω)
	3	AGND Analog giriş devresi ortak ucu. (şasi toprak hattına 1 MΩ üzerinden bağlanır)
	4	+10 V Potansiyometre referans kaynağı: 10 V ±%2, maks. 10 mA (1kΩ < R < 10kΩ).
	5	AI2 Analog giriş kanalı 2, programlanabilir. Hazırdeğer ² = kullanılmıyor. Çözünürlük %0.1, doğruluk ± %1
		J1:AI2 KAPALI: 0...10 V (R _i = 312 kΩ)
		J1:AI2 AÇIK: 0...20 mA (R _i = 100 Ω)
6	AGND Analog giriş devresi ortak ucu. (şasi toprak hattına 1 MΩ üzerinden bağlanır)	
7	AO1 Analog çıkış, programlanabilir Hazırdeğer ² = frekans. 0...20 mA (yük < 500 Ω).	
8	AO2 Analog çıkış, programlanabilir Hazırdeğer ² = akım. 0...20 mA (yük < 500 Ω).	
9	AGND Analog çıkış devresi ortak ucu. (şasi toprak hattına 1 MΩ üzerinden bağlanır)	
Dijital Girişler	10	+24V Yardımcı gerilim çıkışı 24 VDC / 250 mA (GND'ye referans), kısa devre korumalı.
	11	GND Yardımcı gerilim ortak çıkışı (kayan olarak dahilî şekilde bağlanır).
	12	DCOM Dijital giriş ortak ucu. Bir dijital girişi etkinleştirmek için, o giriş ve DCOM arasında ≥+10 V (veya ≥-10 V) olmalıdır. 24 V gerilim, ACS550'den (X1-10) veya aynı polaritede harici bir 12...24 V kaynağı ile sağlanabilir.
	13	DI1 Dijital giriş 1, programlanabilir Hazırdeğer ² = start/stop.
	14	DI2 Dijital giriş 2, programlanabilir Hazırdeğer ² = ileri/geri.
	15	DI3 Dijital giriş 3, programlanabilir Hazırdeğer ² = sabit hız seç (kod).
	16	DI4 Dijital giriş 4, programlanabilir Hazırdeğer ² = sabit hız seç (kod).
	17	DI5 Dijital giriş 5, programlanabilir Hazırdeğer ² = rampa çitli seçimi (kod).
	18	DI6 Dijital giriş 6, programlanabilir Hazırdeğer ² = kullanılmıyor.
Röle Çıkışları	19	RO1C
	20	RO1A
	21	RO1B
	22	RO2C
	23	RO2A
	24	RO2B
	25	RO3C
	26	RO3A
	27	RO3B
		Röle çıkışı 1, programlanabilir Hazırdeğer ² = Hazır. Maksimum: 250 VAC / 30 VDC, 2 A Minimum: 500 mW (12 V, 10 mA)
		Röle çıkışı 2, programlanabilir Hazırdeğer ² = Çalışıyor. Maksimum: 250 VAC / 30 VDC, 2 A Minimum: 500 mW (12 V, 10 mA)
		Röle çıkışı 3, programlanabilir Hazırdeğer ² = Hata (-1). Maksimum: 250 VAC / 30 VDC, 2 A Minimum: 500 mW (12 V, 10 mA)



1 SCR Sinyal kablo ekranı
2 AI1 **Harici frekans referansı1** : 0... 10 V
3 AGND Analog giriş devresi ortak ucu
4 10V Referans gerilimi 10 VDC
5 AI2 Programlanmamıştır
6 AGND Analog giriş devresi ortak ucu
7 AO1 **Çıkış frekansı**: 0... 20 mA
8 AO2 **Çıkış akımı**: 0... 20 mA
9 AGND Analog çıkış devresi ortak ucu

10 24V Yardımcı gerilim çıkışı +24 VDC
11 GND Yardımcı gerilim çıkışı ortak ucu
12 DCOM Tümü için dijital giriş ortak ucu
13 DI1 **Start/Stop**: Çalıştırmak için etkinleştirin
14 DI2 **İleri/Geri**: Dönüş yönünün ters çevrilmesi
15 DI3 Sabit hız seçilmesi2
16 DI4 Sabit hız seçilmesi2
17 DI5 **Rampa çifti seçimi**: 2. hız/yav rampa çiftini seçmek için etkinleştirin
18 DI6 Programlanmamıştır

19 RO1C Röle çıkışı 1, programlanabilir
20 RO1A Fabrikasyon çalışma modu:
21 RO1B **Hazır** =>19, 21'e bağlı
22 RO2C Röle çıkışı 2, programlanabilir
23 RO2A Fabrikasyon çalışma modu:
24 RO2B **Çalışıyor**=>22, 24'e bağlı
25 RO3C Röle çıkışı 3, programlanabilir
26 RO3A Fabrikasyon çalışma modu:
27 RO3B **Hata (-1)** =>25, 27'ye bağlı
(Hata => 25, 26'ya bağlı)

Not 1. Bir vektör modu seçilmişse, harici referans hız referansı olarak kullanılır.

Not 2. Kod:
0 = açık, 1 = bağlı

DI3	DI4	Çıkış
0	0	AI1 üzerinden Referans
1	0	CONSTANT SPEED 1 (1202)
0	1	CONSTANT SPEED 2 (1203)
1	1	CONSTANT SPEED 3 (1204)

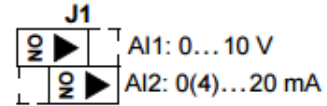
Giriş sinyalleri

- Analog referans (AI1)
- Start/stop ve yön (DI1,2)
- Sabit hız seçimi (DI3,4)
- Rampa çifti (1 / 2) seçimi (DI5)

Çıkış sinyalleri

- Analog çıkış AO1: Frekans
- Analog çıkış AO2: Akım
- Röle çıkışı 1: Hazır
- Röle çıkışı 2: Çalışıyor
- Röle çıkışı 3: Hata (-1)

Jumper Ayarı



3. Parametre Listesi

Parametre Kodu	Parametre Adı	Set Değeri	Açıklama
9902	Uygulama Makro	1	ABB Standart Makro
9904	Motor Kontrol Modu	3	Skaler:Frekans
9905	Motor Nom Gerilim	400 V	Motor Plaka Değeri
9906	Motor Nom Akım	...A	Motor Plaka Değeri
9907	Motor Nom Frekans	50 Hz	Motor Plaka Değeri
9908	Motor Nom Hız	1500 rpm	Motor Plaka Değeri
9909	Motor Nom Güç	...Watt	Motor Plaka Değeri
9915	Motor Güç Faktörü	0.85	Motor Plaka Değeri
1001	Har1 Komutlar	2 (DI1,2)	Start/Stop-Yön
1002	Har2 Komutlar	0	Secilmedi
1003	Dönüş Yönü	3	İki Yönlü
1102	Har1/Har2 Seçimi	0	Har1
1103	Ref1 Seçimi	1	AI1
1104	Ref1 Min	0	0 HZ
1105	Ref1 Max	50	50 hZ
1106	Ref2 Seçimi	2	AI2
1107	Ref2 Min	%0	Min Moment
1108	Ref2 Max	%100	Max Moment
1401	Röle Çıkışı-1	1	Hazır
1402	Röle Çıkışı-2	2	Çalışıyor
1403	Röle Çıkışı-3	3	Hata(Hata Yokken Röle Çekili)
1501	AO1 İçerik Seç	103	Çıkış Frekansı
1502	AO1 İçerik Min		1501 ile seçilen parametreye bağlı
1503	AO1 İçerik Max		1501 ile seçilen parametreye bağlı
1504	Minumum AO1	0.0 mA	
1505	Maksimum AO1	20 mA	
1507	AO2 İçerik Seç	104	Motor Akım
1508	AO2 İçerik Min		1507 ile seçilen parametreye bağlı
1509	AO2 İçerik Max		1507 ile seçilen parametreye bağlı
1510	Minumum AO2	0.0 mA	
1511	Maksimum AO2	20 mA	

2202	Hızlanma Ramp 1	5sn	
2203	Yavaşlama Ramp 2	5sn	
2204	Rampa Şekli	0.0	Lineer
2603	IR Komp Ger		
2604	IR Komp Frek		
2605	U/F Oranı	1	Lineer
3501	Motor Isı Ölçümü- Sensör Tipi	5(Therm(0))	<p>Termistor Rölesi: Termistor (0) ya da (1)</p> <p>DI6 '0' hata durumudur.</p>